

## BAB V

### KESIMPULAN DAN SARAN

#### 5.1. Kesimpulan

1. Perpaduan mikrokontroller Arduino UNO dengan sensor kekeruhan air (*Red Turbidity*).
2. Output analog (PWM) sebagai pengatur kecepatan motor.
3. Tampilan LCD membuat alat ini lebih menarik dan teks terbaca cukup jelas.

#### 5.2. Saran

1. Dari segi teknologi alat ini perlu dikembangkan lagi supaya lebih optimal.



